

Technická univerzita v Liberci  
Studentská 1402/2, Liberec  
IČ: 467 47 885

## VYSVĚTLENÍ/ZMĚNA/DOPLNĚNÍ ZADÁVACÍ DOKUMENTACE Č. 1

Zadavatel veřejné zakázky tímto podává podle § 99 zákona č. 134/2016 Sb., o zadávání veřejných zakázek, ve znění pozdějších předpisů (dále jen „ZZVZ“) vysvětlení a doplnění zadávací dokumentace k veřejné zakázce:

|                                 |                                                                                                                                                               |
|---------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <b>Název veřejné zakázky:</b>   | <b>134_Ve_Průmysloví roboti</b>                                                                                                                               |
| <b>Int. č. veřejné zakázky:</b> | 17/9615/134                                                                                                                                                   |
| <b>Název projektu:</b>          | Operační program Výzkum, vývoj, vzdělávání<br>Vzdělávací infrastruktura TUL pro zvyšování relevance, kvality a přístupu ke vzdělání v podmínkách Průmyslu 4.0 |
| <b>Reg. číslo projektu:</b>     | CZ.02.2.67/0.0/0.0/16_016/0002553                                                                                                                             |

### **k dotazu č. 1:**

Dopravníkový pás - je zde myšleno krátký dopravníkový pás u každé buňky ? Nebo pás bude spojuvat všechny buňky ? Jestli bude pás vždy u každé buňky samostatný, tak má být pás průběžný buňkou a robot za pomoci 2D vision a software -line tracking sbírat kostky a míčky z pohybujícího pásu a odkládat mimo na stůl ? Prosím o vysvětlení.

#### sdělujeme odpověď:

Cílem je mít tři shodné buňky, které dovolu frontální výuku v malých skupinách. V rámci každé buňky by měl být dopravníček vlastní. Průběžná varianta je možná, Vámi popisovaná úloha odpovídá záměru použití. Dopravník může být řízen jako externí osa robotickým kontrolérem nebo pomocí PLC.

### **k dotazu č. 2:**

Požadováno 30x plovoucí licence - je zde myšleno , že požadujete celkem 30 licencí ? Nebo každý stroj bude v jiné učebně, tak je požadováno 3 x 30 plovoucích licencí ? Dohromady tedy 90 ks plovoucích licencí ?

#### sdělujeme odpověď:

Instalace robotických buněk bude provedena v jedné společné učebně. Jsou požadovány licence pro offline programovací nástroje a modelování robotické buňky. Naše představa je taková, že licence se budou pronajímat z licenčního serveru a studenti je budou moci používat i bez internetového připojení. Požadováno je minimálně 90 licencí.

### **k dotazu č. 3:**

PLC systém - přáli by jste si mít PLC systém v rozvaděči a programovat ho přes PC a nebo mít od nás naprogramováno toto PLC a pak si jen na dotykovém displeji měnit požadované programy?

#### sdělujeme odpověď:

Studenti musí mít možnost PLC programovat, realizovaná demo úloha je preferovaná, ale striktně ji nevyžadujeme.

Z důvodu podání výše uvedené změny zadávací dokumentace zadavatel prodlužuje lhůtu pro podání nabídek do 1. 11. 2017 do 10:00. Otevírání obálek bude zahájeno bez zbytečného odkladu po uplynutí lhůty pro podání nabídek, tj. dne 1. 11. 2017 v 10:10 hodin

V Liberci dne 20. 10. 2017

Za zadavatele RNDr. Ivana Večeřová



EVROPSKÁ UNIE  
Evropské strukturální a investiční fondy  
Operační program Výzkum, vývoj a vzdělávání

